

Endliche Automaten als Terminations-Zertifikate

Jörg Endrullis (Uni Leipzig)

Alfons Geser (HTWK Leipzig)

Dieter Hofbauer (Kassel)

Johannes Waldmann (HTWK Leipzig)

Hans Zantema (TU Eindhoven)

Wortersetzungssysteme (SRS)

R ist Wortersetzungssystem
(string rewriting system = SRS) über Alphabet Σ :

$$R \subseteq \Sigma^* \times \Sigma^*$$

Beispiel (Geser/Zantema 96):

$$R = \{bc \rightarrow dc, bd \rightarrow db, ad \rightarrow abb\}.$$

definiert Ableitungsrelation auf Σ^* :

$$\rightarrow_R = \{(xly, xry) \mid x, y \in \Sigma^*, (l, r) \in R\}.$$

$$abbbc \rightarrow_R abbd c \rightarrow_R abdbc \rightarrow_R adb bc \rightarrow_R abbbbc \rightarrow_R \dots$$

Eigenschaften von SRS

Wortersetzung ist Berechnungsmodell. Fragen:

- Termination (es exist. keine unendliche Ableitung)
- Erreichbarkeit ($\exists x \in X, y \in Y : x \rightarrow_R^* y$)

Motivation: Programm-Analyse

- Programm soll für alle Eingaben halten,
- Programmzustand soll nie fehlerhaft sein.

Modell ist Turing-vollständig \rightarrow alle interessanten Eigenschaften sind unentscheidbar \rightarrow betrachte (syntaktisch) eingeschränkte Klassen von SRS (vergleiche Grammatiken der Chomsky-Hierarchie)

Termination von SRS

- $ab \rightarrow bc$ betrachte Anzahl der a
- $ab \rightarrow ba$ Interpretation $a = \lambda x.2x, b = \lambda x.x + 1$
- $ab \rightarrow baa$ Interpretation
- $aa \rightarrow aba$ selbsteinbettend \rightarrow keine Interpretation
- $aabb \rightarrow bbbaaa$
- $1000 \rightarrow 0001110$
- $\{aa \rightarrow bc, bb \rightarrow ac, cc \rightarrow ab\}$

eines der Systeme ist nichtterminierend
für eines ist Termination offen.

Plan des Vortrags

Endliche Automaten als Terminationszertifikate

- was ist und wie funktioniert das Zertifikat?
 - Überdeckungen von Ersetzungssystemen
 - lokale Termination von Ersetzungssystemen
 - kompatible Automaten
- wie konstruiert man das Zertifikat?
 - ein Zerlegungssatz für *deleting* Systeme
 - effiziente Implementierung

1. Zertifikate

Überdeckungen

Ziel: zu (Ersetzungs-)Relation R auf U
konstruiere Relation R' auf U' ,
aus Termination von R' folgt Termination von R .

Definition: R' auf U' ist *Überdeckung* von R auf U
vermittels ($\text{lift} : U \rightarrow U'$, $\text{base} : U' \rightarrow U$), falls

- $\text{lift} \circ \text{base} = \text{id} \upharpoonright_U$
- $(\text{base} \circ R) \subseteq (R' \circ \text{base})$

jede Folge von R -Schritten wird durch gleichlange
Folge von R' -Schritte überdeckt.

Höhen-Annotationen

wählen $U = \Sigma^*$ und $U' = \Sigma'^*$ mit $\Sigma' = \Sigma \times \mathbb{N}$.

benutze Morphismen

$\text{base}(a, h) = a$, $\text{height}(a, h) = h$, $\text{lift}_h(a) = (a, h)$.

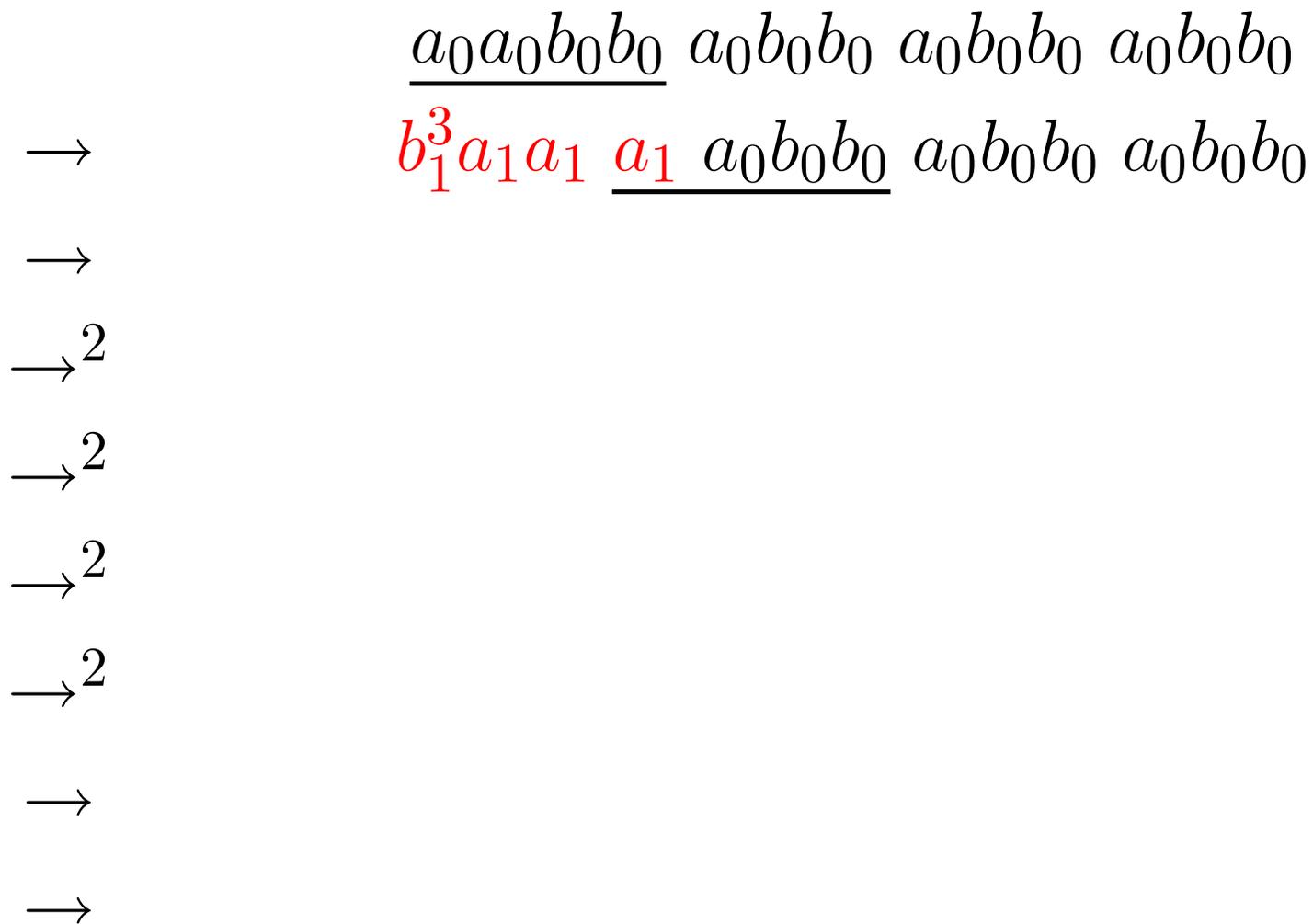
für SRS R über Σ definiere SRS über $\Sigma \times \mathbb{N}$ durch

$\text{match}(R) = \{l' \rightarrow \text{lift}_{h+1}(r) \mid (l \rightarrow r) \in R, h = \min_{a' \in l'} \text{height } a'\}$

Beispiel: $\text{match}(aabb \rightarrow bbbaaa) = \{a_0a_0b_0b_0 \rightarrow b_1b_1b_1a_1a_1a_1, \dots, a_3a_1b_0b_2 \rightarrow b_1b_1b_1a_1a_1a_1, \dots\}$

Fakt: $\text{match}(R)$ ist Überdeckung von R .

Höhen-Annotationen für $\{\underline{aabb} \rightarrow bbaaa\}$



Höhen-Annotationen für $\{\underline{aabb} \rightarrow bbaaa\}$

$\underline{a_0 a_0 b_0 b_0} \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0$
 $\rightarrow \ b_1^3 a_1 a_1 \ \underline{a_1} \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0$
 $\rightarrow \ b_1^3 \ \underline{a_1 a_1} \ \underline{b_1 b_1} \ \underline{b_1 a_1 a_1} \ \underline{a_1} \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0$
 \rightarrow^2
 \rightarrow^2
 \rightarrow^2
 \rightarrow^2
 \rightarrow
 \rightarrow

Höhen-Annotationen für $\{\underline{aabb} \rightarrow bbaaa\}$

$$\begin{array}{l}
 \rightarrow \quad \underline{a_0 a_0 b_0 b_0} \quad a_0 b_0 b_0 \quad a_0 b_0 b_0 \quad a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow \quad b_1^3 a_1 a_1 \quad \underline{a_1} \quad a_0 b_0 b_0 \quad a_0 b_0 b_0 \quad a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow \quad b_1^3 \quad \underline{a_1 a_1} \quad b_1 b_1 \quad b_1 a_1 a_1 \quad \underline{a_1} \quad a_0 b_0 b_0 \quad a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow^2 \quad b_1^3 \quad b_2^3 a_2 a_2 a_2 \quad b_1 \quad \underline{a_1 a_1} \quad b_1 b_1 \quad b_1 a_1 a_1 \quad \underline{a_1} \quad a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow^2 \\
 \rightarrow^2 \\
 \rightarrow^2 \\
 \rightarrow \\
 \rightarrow
 \end{array}$$

Höhen-Annotationen für $\{ \underline{aabb} \rightarrow bbaaa \}$

$$\begin{array}{l}
 \rightarrow \quad \underline{a_0 a_0 b_0 b_0} \quad a_0 b_0 b_0 \quad a_0 b_0 b_0 \quad a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow \quad b_1^3 a_1 a_1 \quad \underline{a_1} \quad a_0 b_0 b_0 \quad a_0 b_0 b_0 \quad a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow \quad b_1^3 \quad \underline{a_1 a_1} \quad b_1 b_1 \quad b_1 a_1 a_1 \quad \underline{a_1} \quad a_0 b_0 b_0 \quad a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow^2 \quad b_1^3 \quad b_2^3 a_2 a_2 a_2 \quad b_1 \quad \underline{a_1 a_1} \quad b_1 b_1 \quad b_1 a_1 a_1 \quad \underline{a_1} \quad a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow^2 \quad b_1^3 \quad b_2^3 a_2 \quad \underline{a_2 a_2 b_1} \quad b_2 \quad b_2 b_2 a_2 a_2 a_2 \quad b_1 \quad \underline{a_1 a_1} \quad b_1 b_1 \quad b_1 a_1^3 \\
 \rightarrow^2 \\
 \rightarrow^2 \\
 \rightarrow \\
 \rightarrow
 \end{array}$$

Höhen-Annotationen für $\{ \underline{aabb} \rightarrow bbbaaa \}$

$$\begin{array}{l}
 \underline{a_0 a_0 b_0 b_0} \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow \quad b_1^3 a_1 a_1 \ \underline{a_1} \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow \quad b_1^3 \ \underline{a_1 a_1} \ \underline{b_1 b_1} \ \underline{b_1 a_1 a_1} \ \underline{a_1} \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow^2 \quad b_1^3 \ \underline{b_2^3 a_2 a_2 a_2} \ b_1 \ \underline{a_1 a_1} \ \underline{b_1 b_1} \ \underline{b_1 a_1 a_1} \ \underline{a_1} \ a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow^2 \quad b_1^3 \ b_2^3 a_2 \ \underline{a_2 a_2 b_1} \ \underline{b_2} \ \underline{b_2 b_2 a_2 a_2 a_2} \ b_1 \ \underline{a_1 a_1} \ \underline{b_1 b_1} \ \underline{b_1 a_1^3} \\
 \rightarrow^2 \quad b_1^3 \ b_2^3 a_2 \ \underline{b_2^3 a_2} \ \underline{a_2 a_2} \ \underline{b_2 b_2} \ a_2 \ \underline{a_2 a_2 b_1} \ \underline{b_2} \ \underline{b_2^2 a_2^3} \ b_1 a_1^3 \\
 \rightarrow^2 \\
 \rightarrow \\
 \rightarrow
 \end{array}$$

Höhen-Annotationen für $\{ \underline{aabb} \rightarrow bbaaa \}$

$$\begin{array}{l}
 \underline{a_0 a_0 b_0 b_0} \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow \quad b_1^3 a_1 a_1 \ \underline{a_1} \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow \quad b_1^3 \ \underline{a_1 a_1} \ b_1 b_1 \ b_1 a_1 a_1 \ \underline{a_1} \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow^2 \quad b_1^3 \ b_2^3 a_2 a_2 a_2 \ b_1 \ \underline{a_1 a_1} \ b_1 b_1 \ b_1 a_1 a_1 \ \underline{a_1} \ a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow^2 \quad b_1^3 \ b_2^3 a_2 \ \underline{a_2 a_2 b_1} \ b_2 \ b_2 b_2 a_2 a_2 a_2 \ b_1 \ \underline{a_1 a_1} \ b_1 b_1 \ b_1 a_1^3 \\
 \rightarrow^2 \quad b_1^3 \ b_2^3 a_2 \ b_2^3 a_2 \ \underline{a_2 a_2} \ b_2 b_2 \ a_2 \ \underline{a_2 a_2 b_1} \ b_2 \ b_2^2 a_2^3 \ b_1 a_1^3 \\
 \rightarrow^2 \quad b_1^3 \ b_2^3 a_2 \ b_2^3 a_2 \ b_3^3 a_3 a_3 \ \underline{a_3} \ a_2 \ b_2 b_2 \ b_2 a_2^3 \ b_2^2 a_2^3 \ b_1 a_1^3 \\
 \rightarrow \\
 \rightarrow
 \end{array}$$

Höhen-Annotationen für $\{ \underline{aabb} \rightarrow bbaaa \}$

$$\begin{array}{l}
 \underline{a_0 a_0 b_0 b_0} \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow \quad b_1^3 a_1 a_1 \ \underline{a_1} \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow \quad b_1^3 \ \underline{a_1 a_1} \ b_1 b_1 \ b_1 a_1 a_1 \ \underline{a_1} \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow^2 \quad b_1^3 \ b_2^3 a_2 a_2 a_2 \ b_1 \ \underline{a_1 a_1} \ b_1 b_1 \ b_1 a_1 a_1 \ \underline{a_1} \ a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow^2 \quad b_1^3 \ b_2^3 a_2 \ \underline{a_2 a_2 b_1} \ b_2 \ b_2 b_2 a_2 a_2 a_2 \ b_1 \ \underline{a_1 a_1} \ b_1 b_1 \ b_1 a_1^3 \\
 \rightarrow^2 \quad b_1^3 \ b_2^3 a_2 \ b_2^3 a_2 \ \underline{a_2 a_2} \ b_2 b_2 \ a_2 \ \underline{a_2 a_2 b_1} \ b_2 \ b_2^2 a_2^3 \ b_1 a_1^3 \\
 \rightarrow^2 \quad b_1^3 \ b_2^3 a_2 \ b_2^3 a_2 \ b_3^3 a_3 a_3 \ \underline{a_3} \ a_2 \ \underline{b_2 b_2} \ b_2 a_2^3 \ b_2^2 a_2^3 \ b_1 a_1^3 \\
 \rightarrow \quad b_1^3 \ b_2^3 a_2 \ b_2^3 a_2 \ b_3^3 \ \underline{a_3 a_3} \ b_3 b_3 \ b_3 a_3^3 \ b_2 a_2^3 \ b_2^2 a_2^3 \ b_1 a_1^3 \\
 \rightarrow
 \end{array}$$

Höhen-Annotationen für $\{ \underline{aabb} \rightarrow bbaaa \}$

$$\begin{aligned}
 & \underline{a_0 a_0 b_0 b_0} \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow & \quad b_1^3 a_1 a_1 \ \underline{a_1} \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow & \quad b_1^3 \ \underline{a_1 a_1} \ \underline{b_1 b_1} \ \underline{b_1 a_1 a_1} \ \underline{a_1} \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow^2 & \quad b_1^3 \ \underline{b_2^3 a_2 a_2 a_2} \ b_1 \ \underline{a_1 a_1} \ \underline{b_1 b_1} \ \underline{b_1 a_1 a_1} \ \underline{a_1} \ a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow^2 & \quad b_1^3 \ b_2^3 a_2 \ \underline{a_2 a_2 b_1} \ \underline{b_2} \ \underline{b_2 b_2 a_2 a_2 a_2} \ b_1 \ \underline{a_1 a_1} \ \underline{b_1 b_1} \ \underline{b_1 a_1^3} \\
 \rightarrow^2 & \quad b_1^3 \ b_2^3 a_2 \ \underline{b_2^3 a_2} \ \underline{a_2 a_2} \ \underline{b_2 b_2} \ a_2 \ \underline{a_2 a_2 b_1} \ \underline{b_2} \ \underline{b_2^2 a_2^3} \ b_1 a_1^3 \\
 \rightarrow^2 & \quad b_1^3 \ b_2^3 a_2 \ b_2^3 a_2 \ \underline{b_3^3 a_3 a_3} \ \underline{a_3} \ a_2 \ \underline{b_2 b_2} \ \underline{b_2 a_2^3} \ b_2^2 a_2^3 \ b_1 a_1^3 \\
 \rightarrow & \quad b_1^3 \ b_2^3 a_2 \ b_2^3 a_2 \ b_3^3 \ \underline{a_3 a_3} \ \underline{b_3 b_3} \ \underline{b_3 a_3^3} \ b_2 a_2^3 \ b_2^2 a_2^3 \ b_1 a_1^3 \\
 \rightarrow & \quad b_1^3 \ b_2^3 a_2 \ b_2^3 a_2 \ b_3^3 \ \underline{b_4^3 a_4^3} \ b_3 a_3^3 \ b_2 a_2^3 \ b_2^2 a_2^3 \ b_1 a_1^3
 \end{aligned}$$

Höhen-Annotationen für $\{ \underline{aabb} \rightarrow bbaaa \}$

$$\begin{aligned}
 & \underline{a_0 a_0 b_0 b_0} \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow & \quad b_1^3 a_1 a_1 \ \underline{a_1} \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow & \quad b_1^3 \ \underline{a_1 a_1} \ \underline{b_1 b_1} \ \underline{b_1 a_1 a_1} \ \underline{a_1} \ a_0 b_0 b_0 \ a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow^2 & \quad b_1^3 \ \underline{b_2^3 a_2 a_2 a_2} \ b_1 \ \underline{a_1 a_1} \ \underline{b_1 b_1} \ \underline{b_1 a_1 a_1} \ \underline{a_1} \ a_0 b_0 b_0 \\
 \rightarrow^2 & \quad b_1^3 \ b_2^3 a_2 \ \underline{a_2 a_2 b_1} \ \underline{b_2} \ \underline{b_2 b_2 a_2 a_2 a_2} \ b_1 \ \underline{a_1 a_1} \ \underline{b_1 b_1} \ \underline{b_1 a_1^3} \\
 \rightarrow^2 & \quad b_1^3 \ b_2^3 a_2 \ \underline{b_2^3 a_2} \ \underline{a_2 a_2} \ \underline{b_2 b_2} \ a_2 \ \underline{a_2 a_2 b_1} \ \underline{b_2} \ \underline{b_2^2 a_2^3} \ b_1 a_1^3 \\
 \rightarrow^2 & \quad b_1^3 \ b_2^3 a_2 \ b_2^3 a_2 \ \underline{b_3^3 a_3 a_3} \ \underline{a_3} \ a_2 \ \underline{b_2 b_2} \ \underline{b_2 a_2^3} \ b_2^2 a_2^3 \ b_1 a_1^3 \\
 \rightarrow & \quad b_1^3 \ b_2^3 a_2 \ b_2^3 a_2 \ b_3^3 \ \underline{a_3 a_3} \ \underline{b_3 b_3} \ \underline{b_3 a_3^3} \ b_2 a_2^3 \ b_2^2 a_2^3 \ b_1 a_1^3 \\
 \rightarrow & \quad b_1^3 \ b_2^3 a_2 \ b_2^3 a_2 \ b_3^3 \ \underline{b_4^3 a_4^3} \ b_3 a_3^3 \ b_2 a_2^3 \ b_2^2 a_2^3 \ b_1 a_1^3
 \end{aligned}$$

Höhen > 4 kommen nicht vor \Rightarrow System terminiert.

Lokal terminierende SRS

Definition. Ein SRS R über Σ heißt *lokal terminierend*, wenn jede Einschränkung von R auf eine endliche Signatur terminiert.

Satz: Für jedes R ist $\text{match}(R)$ lokal terminierend.

Beweis: ignoriere Buchstaben, betrachte nur Höhen.

größte vorkommende Höhe sei c ,

längste rechte Regelseite hat w Buchstaben.

Gewichtsfunktion $f(h) = (w + 1)^{c-h}$

liefert streng monoton fallende Interpretation:

aus $(l \rightarrow r) \in \text{match}(R)$

folgt $h = \min \text{height } l < \min \text{height } r$,

also $f(l) \geq (w + 1)^{c-h} > w \cdot (w + 1)^{c-(h+1)} \geq f(r)$.

Kompatible Automaten

Definition: Endlicher Automat A heißt kompatibel mit SRS R für Sprache L , falls

- $L \subseteq L(A)$
- für alle $(l \rightarrow r) \in R$ und $p \xrightarrow{l}_A q$ gilt $p \xrightarrow{r}_A q$.

Fakt. Falls A kompatibel mit R für L ,

dann $\rightarrow_R^*(L) \subseteq L(A)$

Fakt. ... und Signatur von $\rightarrow_R^*(L)$ ist endlich.

Fakt. „ A ist kompatibel mit R für $L \in \text{REG}$ “ ist entscheidbar.

Kompatible Automaten als Zertifikate

Satz: Wenn

- R' über Σ' eine Überdeckung von R über Σ vermittelt (lift, base)
- und R' lokal terminierend
- und A ein Automat kompatibel mit R' und Σ'^* ,

dann ist R terminierend.

Kompatibilität mit $\text{match}(R)$

Fakt. $\text{match}(R)$ ist lokal terminierende Überdeckung von R vermittelt $(\text{lift}_0, \text{base})$.

Ein mit $\text{match}(R)$ und $\text{lift}_0(\Sigma^*)$ kompatibler Automat A zertifiziert, daß R *match-bounded* ist:

$$\max \text{height}(\rightarrow_{\text{match}(R)}^* (\text{lift}_0(\Sigma^*))) < \infty.$$

Beispiel: $\{aa \rightarrow aba\}$ ist *match-bounded* durch 2, es gibt einen Zertifikat-Automaten mit 5 Zuständen.

Match-boundedness: Implementierungen

Die Konstruktion solcher Automaten ist implementiert in den Programmen

- Matchbox [Waldmann 2003] (exakt und ineffizient),
- Torpa [Zantema 2004] (effizient, aber approximiert),
- Aprove [Giesl et al 2004],
- Jambox [Endrullis 2005] (effizient *und* exakt).

Leistungsvergleich bei *Termination Competition* (Torpa und Aprove implementieren weitere Terminations-Verfahren.)

2. Konstruktion

Ein Zerlegungssatz (I)

gegeben Alphabet Σ , definiere neue Zeichen

$$\vec{\Sigma} = \{\vec{a} \mid a \in \Sigma\}, \quad \overleftarrow{\Sigma} = \{\overleftarrow{a} \mid a \in \Sigma\}$$

als formale Inverse der Zeichen aus Σ :

$$E_{\Sigma} = \{\vec{a}a \rightarrow \epsilon, \quad a\overleftarrow{a} \rightarrow \epsilon \mid a \in \Sigma\}$$

Setze fort zu $\overrightarrow{a_1 \dots a_n} = \vec{a}_n \dots \vec{a}_1$, $\overleftarrow{a_1 \dots a_n} = \overleftarrow{a}_n \dots \overleftarrow{a}_1$.

Dann $\vec{x}x \rightarrow_E^* \epsilon$, $x\overleftarrow{x} \rightarrow_E^* \epsilon$.

Ein Zerlegungssatz (II)

Gegeben SRS R über Σ . Für jede Regel $(l \rightarrow r) \in R$ zerlege $l = xay$ mit $x \in \Sigma^*$, $a \in \Sigma$, $y \in \Sigma^*$ und definiere

$$S = \{a \rightarrow \overleftarrow{x} r \overrightarrow{y} \mid (xay \rightarrow r) \in R\}$$

Satz: $\rightarrow_R^* = (\rightarrow_S^* \circ \rightarrow_E^*) \cap (\Sigma^* \times \Sigma^*)$.

Beweis:

- $l = xay \rightarrow_S x \overleftarrow{x} r \overrightarrow{y} y \rightarrow_E^* \epsilon r \epsilon$
- man kann alle S -Schritte vor alle E -Schritte ziehen

R is beliebig, S ist kontextfrei, E ist monadisch.

Idee: für gewisse R ist S terminierend, beschreibt also eine endliche Substitution.

Deleting SRS

Für $>$ strikter Anteil einer Prä-ordnung \geq auf Σ :

Definition: R ist $>$ -deleting, falls

$$\forall (l \rightarrow r) \in R : \exists a \in l : \forall b \in r : a > b.$$

Satz: Für deleting R existieren S, E über $\Gamma \supseteq \Sigma$ mit

- $S \subseteq \Sigma \times \Gamma^*$ (S ist kontextfrei)
- S ist terminierend
- $E \subseteq \Gamma^* \times \{\epsilon\}$ (E ist speziell monadisch)
- $\rightarrow_R^* = (\rightarrow_S^* \circ \rightarrow_E^*) \cap (\Sigma^* \times \Sigma^*)$.

Deleting SRS: Eigenschaften

$$\rightarrow_R^* = (\rightarrow_S^* \circ \rightarrow_E^*) \cap (\Sigma^* \times \Sigma^*)$$

Folgerungen:

- \rightarrow_R^* ist effektiv REG-erhaltend:
 $\forall L \in \text{REG} : \rightarrow_R^*(L) \in \text{REG}$
- $\rightarrow_{\bar{R}}^*$ ist effektiv CF-erhaltend
- \rightarrow_R ist terminierend
- $\text{Inf}(\rightarrow_{\bar{R}}) \in \text{REG}$ (effektiv)

Match-bounded SRS

Fakt: $\text{match}(R)$ ist deleting

bzgl. Ordnung $a_h > a_i \iff h < i$.

Satz: wenn R match-bounded, dann

- \rightarrow_R^* ist effektiv REG-erhaltend:
 $\forall L \in \text{REG} : \rightarrow_R^*(L) \in \text{REG}$
- \rightarrow_R^{-*} ist effektiv CF-erhaltend
- \rightarrow_R ist terminierend
- $\text{Inf}(\rightarrow_R^-) \in \text{REG}$ (effektiv)

Konstruktionen: Nachfolgermenge

- Gegeben: R über Σ , $L \in \text{REG}$, $c \in \mathbb{N}$.
- Gesucht: $\rightarrow_{\text{match}_{\leq c}(R)}^*$ ($\text{lift}_0 L$).

Naiver Algorithmus (fürchterlich ineffizient)

- konstruiere Zerlegung S', E'
mit $\rightarrow_{\text{match}_c(R)}^* = (\rightarrow_{S'}^* \circ \rightarrow_{E'}^*) \cap (\Sigma'^* \times \Sigma'^*)$
- konstruiere (Automaten für) $\text{lift}_0 L$ (Morphismus)
- konstruiere $\rightarrow_{S'}^*$ ($\text{lift}_0 L$) (endliche Substitution)
- konstruiere $\rightarrow_{E'}^*$ ($\rightarrow_{S'}^*$ ($\text{lift}_0 L$)) (monad. Abschluß)
- lösche Kanten $\notin \Sigma'$

Konstruktionen: Nachfolgermenge (II)

Fakt: der so konstruierte Automat ist kompatibel mit $\text{match}(R)$ und L .

Konstruktionen: Beschränktheit

Schranke ist gegeben:

- Gegeben: R über Σ , $L \in \text{REG}$, $c \in \mathbb{N}$.
- Frage: ist R match-bounded für L durch c ?

Algorithmus:

- konstruiere A für $\rightarrow_{\text{match}_{c+1}(R)}^*$ ($\text{lift}_0 L$)
- antworte JA, falls A keine nützliche Kante enthält, die mit $\Sigma \times (c + 1)$ beschriftet ist, sonst NEIN

Konstruktion: Beschränktheit (II)

Schranke ist nicht gegeben:

- Gegeben: R über Σ , $L \in \text{REG}$.
- Frage: ist R match-bounded für L ?

Semi-Algorithmus: voriger Algorithmus für $c = 0, 1, 2, \dots$
(Entscheidbarkeit ist offen.)

Effiziente Algorithmen: bessere Inverse

Für $R = \{aa \rightarrow aba\}$ enthält $R' = \text{match}(R)$ u. a.

$$a_0a_1 \rightarrow a_1b_1a_1, a_0a_2 \rightarrow a_1b_1a_1, a_0a_3 \rightarrow a_1b_1a_1, \dots$$

mit gemeinsamen rechten Seiten. Benutze Zerlegung

$$S' = \{ \text{lift}_h(a) \rightarrow \text{lift}_h(\overleftarrow{x}) \text{ lift}_{h+1}(r) \text{ lift}_h(\overrightarrow{y}) \mid (xay \rightarrow r) \in R, h \in \mathbb{N} \}$$

mit „erweiterten“ Inversen

$$E'_\Sigma = \{ \overrightarrow{a_i} a_j \rightarrow \epsilon, \quad a_j \overleftarrow{a_i} \rightarrow \epsilon \mid a \in \Sigma, i \leq j \}.$$

Satz. $\rightarrow_{\text{match}(R)}^* = (\rightarrow_{S'}^* \circ \rightarrow_{E'}^*) \cap ((\Sigma \times \mathbb{N})^* \times (\Sigma \times \mathbb{N})^*).$

Effiziente Algorithmen: Erreichbarkeit

In $\rightarrow_{E'}^*$ ($\rightarrow_{S'}^*$ ($\text{lift}_0 L$)): konstruiere von vornherein nur erreichbare Kanten.

Konstruiere Folge (A_0, A_1, \dots) von Automaten mit $L(A_0) = \text{lift}_0(L)$ und

- falls $(l' \rightarrow r') \in \text{match}_c(R)$
mit $p \xrightarrow{l'}_{A_k} q$ und nicht $(p \xrightarrow{r'}_{A_k} q)$,
- dann wähle Zerlegung $l' = x'a'y'$
mit $h = \text{height } a'$ minimal in l' und $p \xrightarrow{x'} s \xrightarrow{a'} t \xrightarrow{y'} q$

$A_{k+1} = A_k$ plus neuer Pfad $s \xrightarrow{\text{lift}_h(\overleftarrow{x})} \text{lift}_{h+1}(r) \xrightarrow{\text{lift}_h(\overrightarrow{y})} t$
und Abschluß unter Regeln aus E'

Zusammenfassung

- Anregung:
change-bounded rewriting (Ravikumar 96)
 $\{a_2b_1b_4 \rightarrow b_3a_2a_5, \dots\}$
nur für längenerhaltende Systeme
- deleting/match-bounded Theorie publiziert in
DLT03, TCS, MFCS03, AAECC, JAR, WST03,
RTA04;
- inzwischen vier unabhängige Implementierungen

Ausblick

- match bounds für Termersetzung (TRS)
 - welches sind die richtigen Höhen-Annotationen?
 - welches ist der richtige Zerlegungssatz (welche TRS sind *deleting*)?
 - wie behandelt man Nichtlinearitäten?
 - Implementierung (Matchbox): top/match-heights benutzen und Zertifikat-Automaten (halbwegs) intelligent raten, WST04, RTA05
- *hot topic*: Beziehungen zu gewichteten Automaten